

TAシリーズロボットコントローラの仕様

項 目		仕 様
適用ロボット		スピンドルタイプ、ハンドリングタイプ
型 式		RC3-TS4A(スピンドルタイプ)、RC3-TH4A(ハンドリングタイプ)
制御軸数		4軸
制御方式		PTP、CP3次元直線、3次元円弧
駆動方式		全軸オールデジタルACサーボ
使用言語		簡易デンソーロボット言語
メモリ容量		4,000ステップ、1,500ポイント (オプション8,000ステップ、2,500ポイント)
教示プログラム分割数		100
教示方式		1)ダイレクトティーチング(Z軸方向不可) 2)リモートティーチング 3)数値入力(MDI)
外部信号 (I/O)	入力信号	ユーザ開放24点 + システム固定23点
	出力信号	ユーザ開放32点 + システム固定31点
外部通信	RS-232C	2回線 (<1>視覚装置 <2>パソコンまたはプリンター)
ケーブル長	本体間ケーブル	付属6m
	I/Oケーブル	(オプション8m、15m)
	電源ケーブル	付属5m
	オペレーティング パネルケーブル	付属0.2m(オプション4m、6m)
環境条件(動作時)		温度0 ~ 40 、湿度90%RH以下(結露なきこと)
電 源		3相 AC200V+10%、-15% 50/60Hz、2.5kVA
質 量		約18kg(付属ケーブル除く)