

利用机器人远程操作服务的外观检查系统

赞助展示：Remote Robotics株式会社 株式会社skylogiq

- 不是人工作业，也不是使用机器人的全自动作业，而是基于远程实现人与机器人分工协作的新型远程作业云端服务“Remolink”，能够通过远程系统提供人与机器人协同作业的新型作业形态

不必追求全自动化

人与机器人通过远程共同作业的新选项

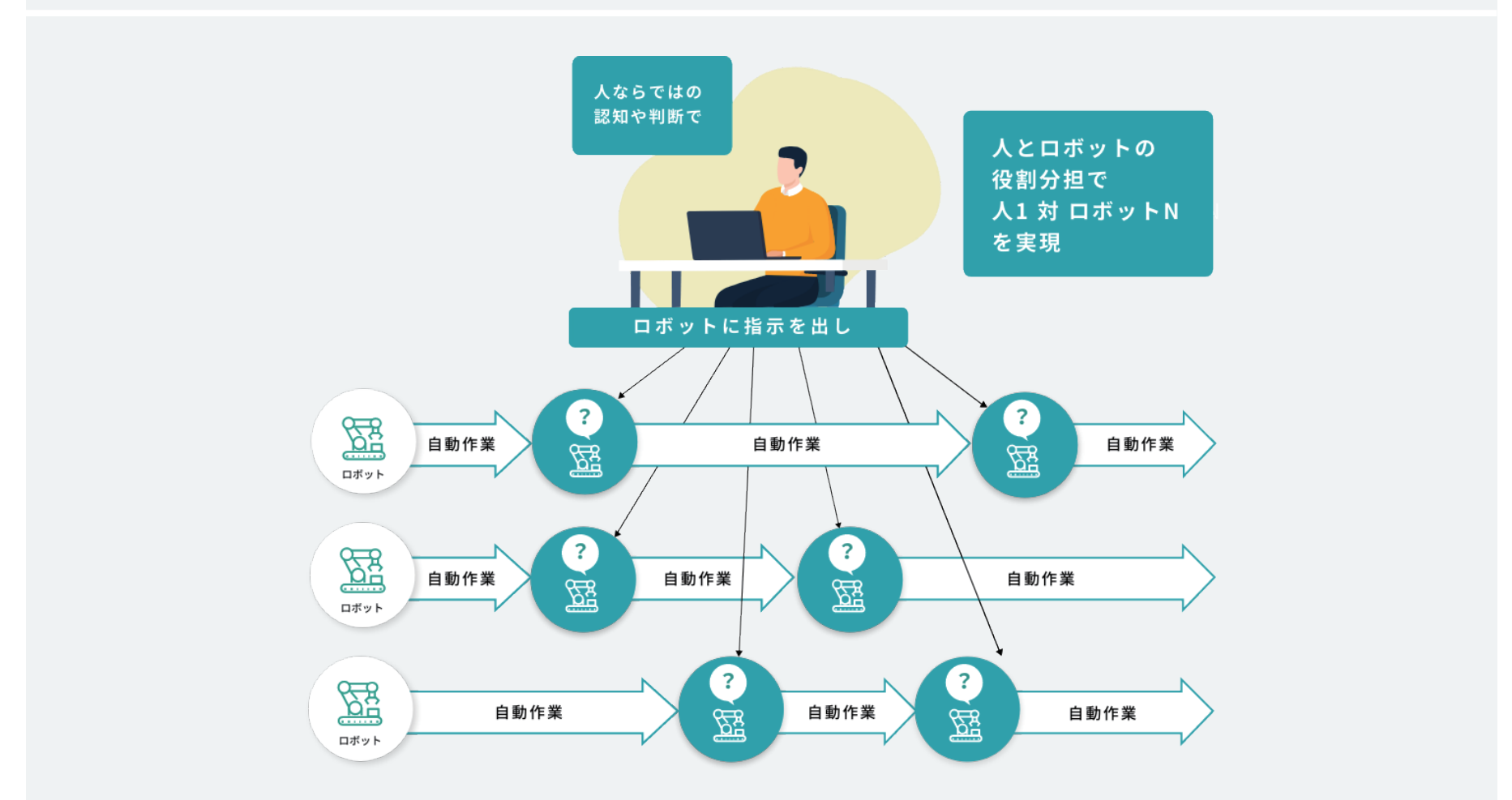
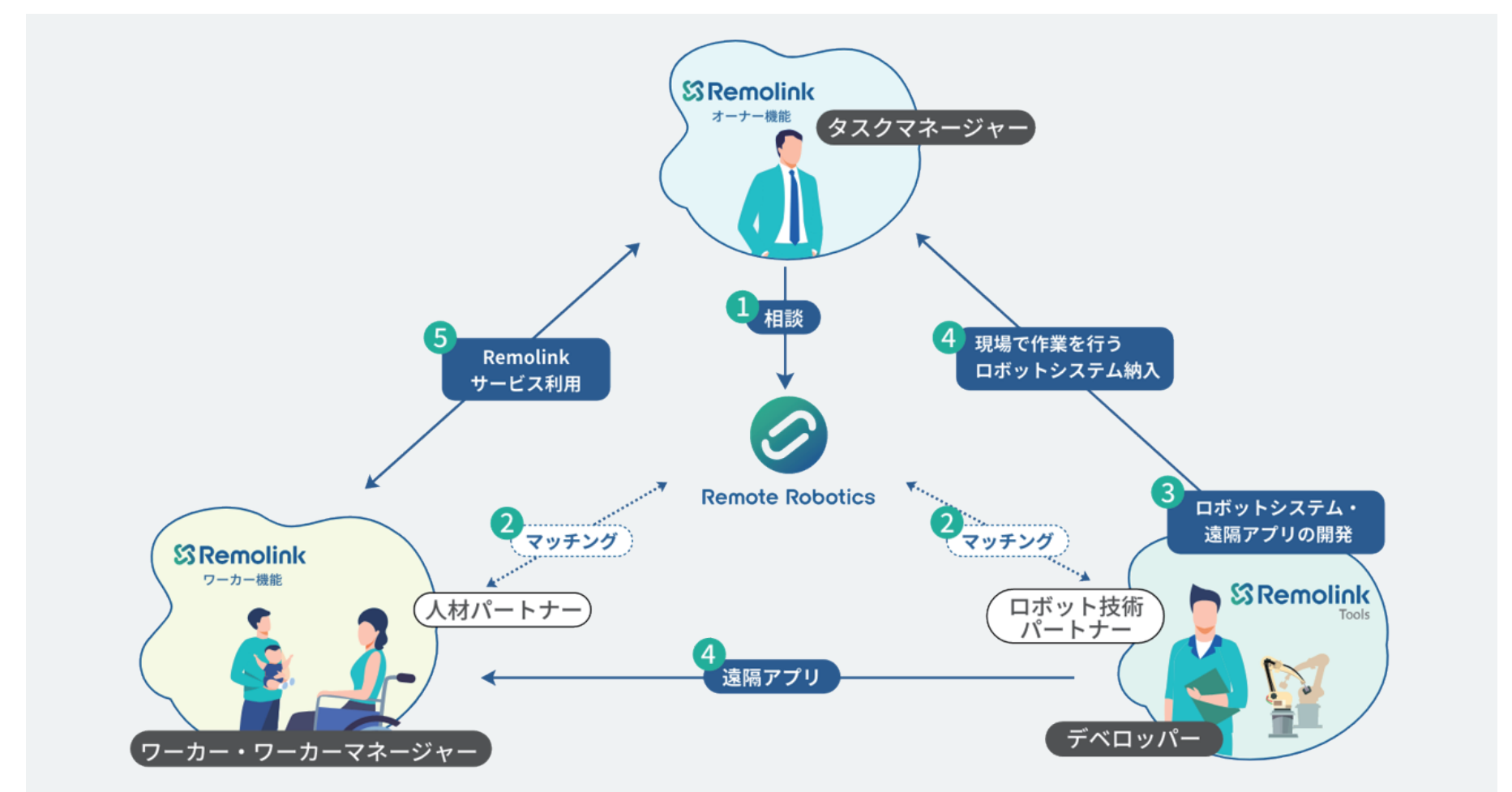
※DENSO正在考虑机器人远程操作服务的菜单化

通过“Remolink”，对导入至生产一线的机器人系统，由人进行远程指示，结合“人的判断”和“机器人的自律运行”从而提供由人与机器人通过远程共同作业的新选项

可使用远程同工人进行匹配服务及负责人和工人间的指示及实绩确认等功能

上班不便或难以全勤工作的作业员也可以进行换班工作，有助于改善雇佣环境并消除人手不足的影响

节省了前往机器人使用现场的时间，由于一个人可以从远处管理多个机器人，所以能够有效应对未满1人工的多个工序



结合Remolink和DENSO机器人，实现外观检查工序自动化

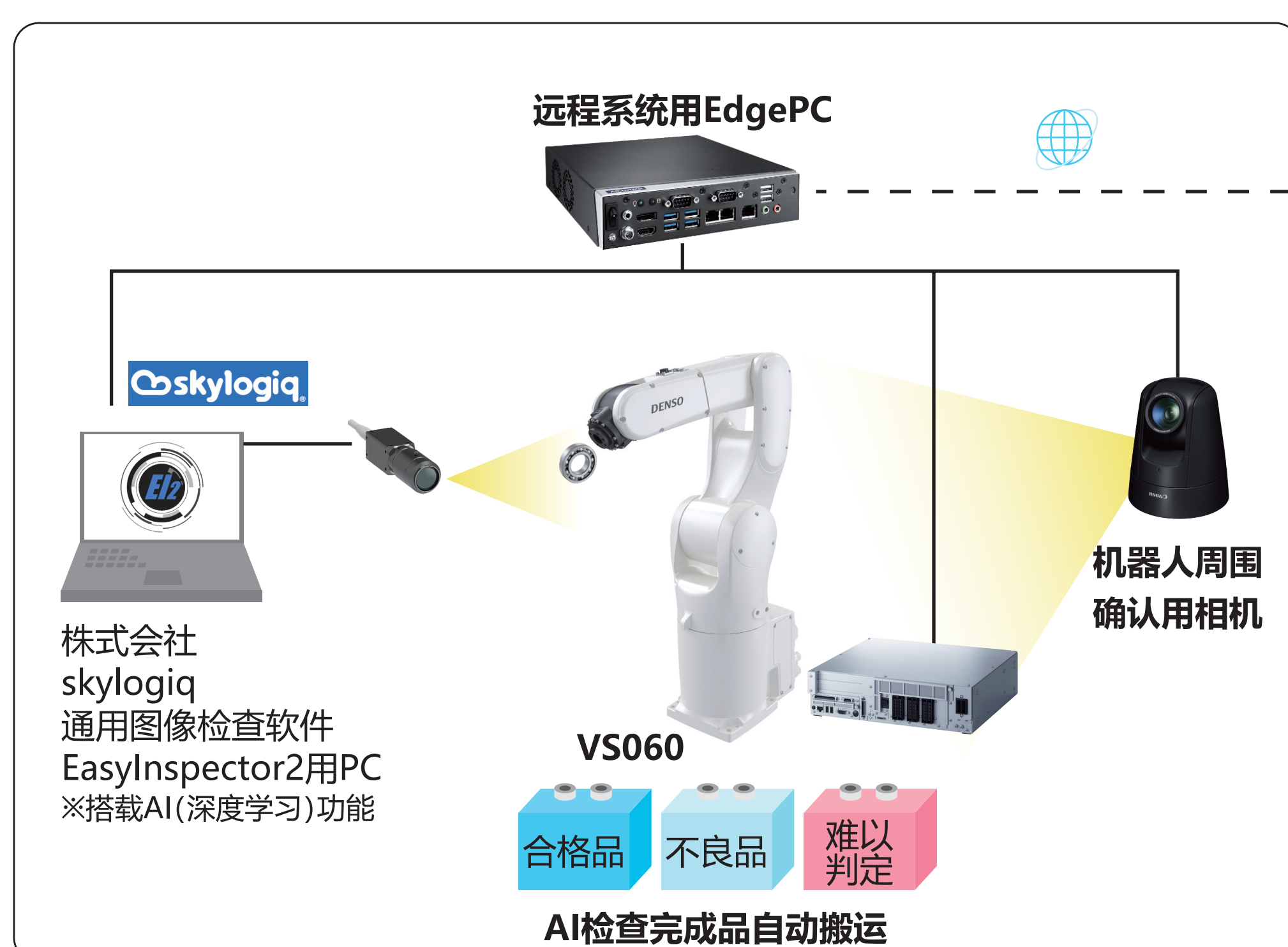
通过AI进行图像检查和机器人自动搬运的基础上结合机器人远程操作来构建系统。由此，对AI检查判定不良或难以判定的工件可以远程实施重新检查

对AI检查判定不良或难以判定的工件，使AI重新学习人工再检查的结果，从而提高AI模型的性能，以构建进化的AI外观检查系统

检查流程



系统构成



工厂 远处

