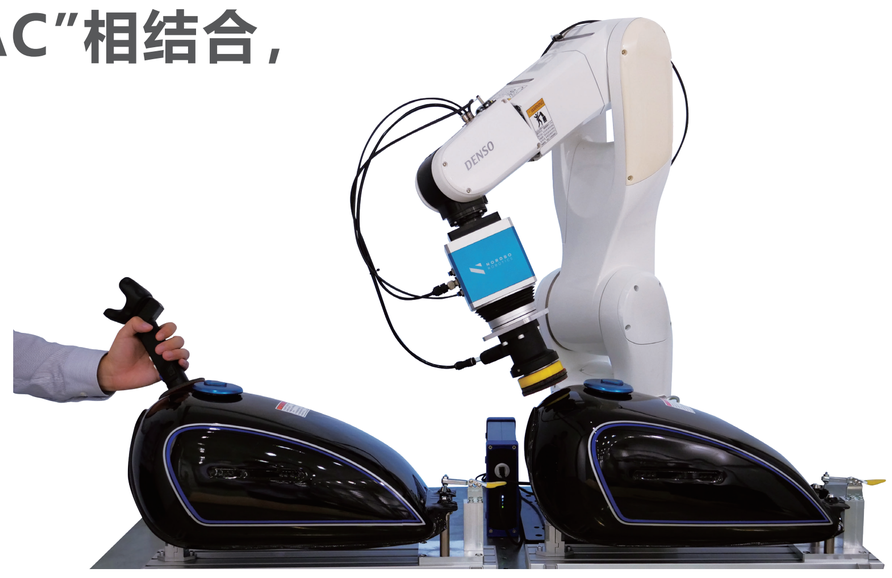
D-02 System Solution

活用捕捉人类动作的姿势跟踪传感器的曲面研磨系统

- 将姿势跟踪传感器“Mimic”与压力控制工具“NAC”相结合，使熟练工的研磨作业无需代码即可实现机器人化
- 可控制细微的力量，因此可用于难以自动化的磨削、打磨、去毛刺、涂装和广泛用途



可通过姿势跟踪传感器“Mimic”直观地进行示教

捕捉作业人员有机的手部动作，为了使机器人模仿该动作，
连续存储机器人各轴的位置。
可简单直观地向机器人示教人类描绘的复杂轨道

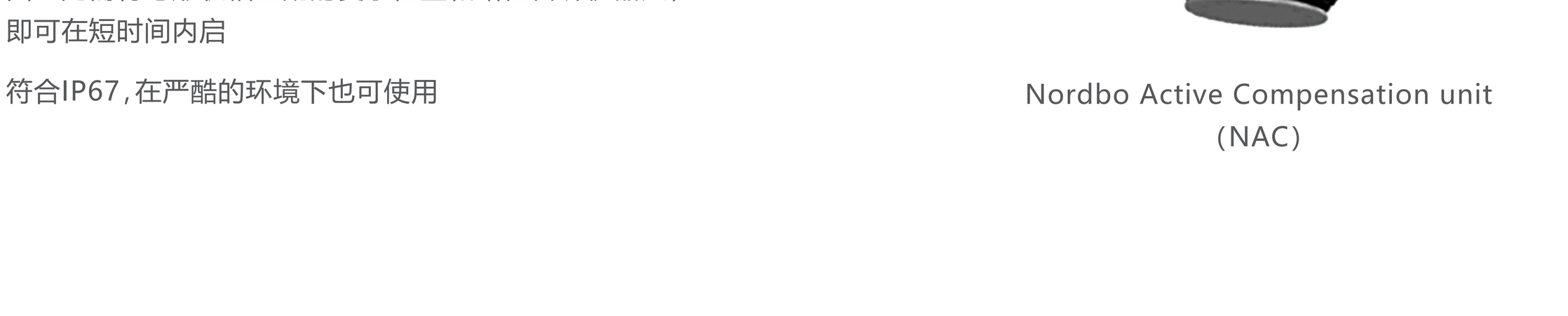
通过模仿人类动作，无需对路径上大量的路径点
进行示教，也无需为串连它们而进行高度编程，
可大幅削减调节工时（比以往削减70%～80%）

通过压力控制工具“NAC”控制精密的推压力

通过行程的伸缩瞬间追踪目标物的尺寸公差、
相对于形状的变化，始终以一定的力维持与目标物的接触

NAC可在任何姿势下修正工具的重量，维持正确的接触力，
因此无需将与形状相匹配的复杂位置和路径告诉机器人，
即可在短时间内启

符合IP67，在严酷的环境下也可使用

Nordbo Active Compensation unit
(NAC)

系统构成