



단위: mm

형식	A	B	C	D	F	G	H
HMS-4070*, HMS-4A70*	700	350	350	211	290°	387	300
HMS-4085*, HMS-4A85*	850	350	500	311	284°	397	178

S (Z축 스트로크)	L1	L2	L3	
			10kg 가반	20kg 가반
200	-656	-456	49	43
300	-756	-456	149	143
400	-856	-456	249	243

- 주1: 그림의 치수는 10kg 가반용(HMS-40***)을 기준으로 기재되어 있으며, 톨 장착면 및 플랜지 장착도의 () 안에 기재된 치수는 20kg 가반용(HMS-4A***)을 나타냅니다.
- 주2: 케이블 등이 로봇 본체에 간섭하는 것을 피하기 위해 동작 범위에 제한이 있습니다.
- 주3: 천장 설치 타입은 Z축 상단이 베이스 설치면보다 위쪽으로 움직이므로 설치 시에 고려해 주십시오.

