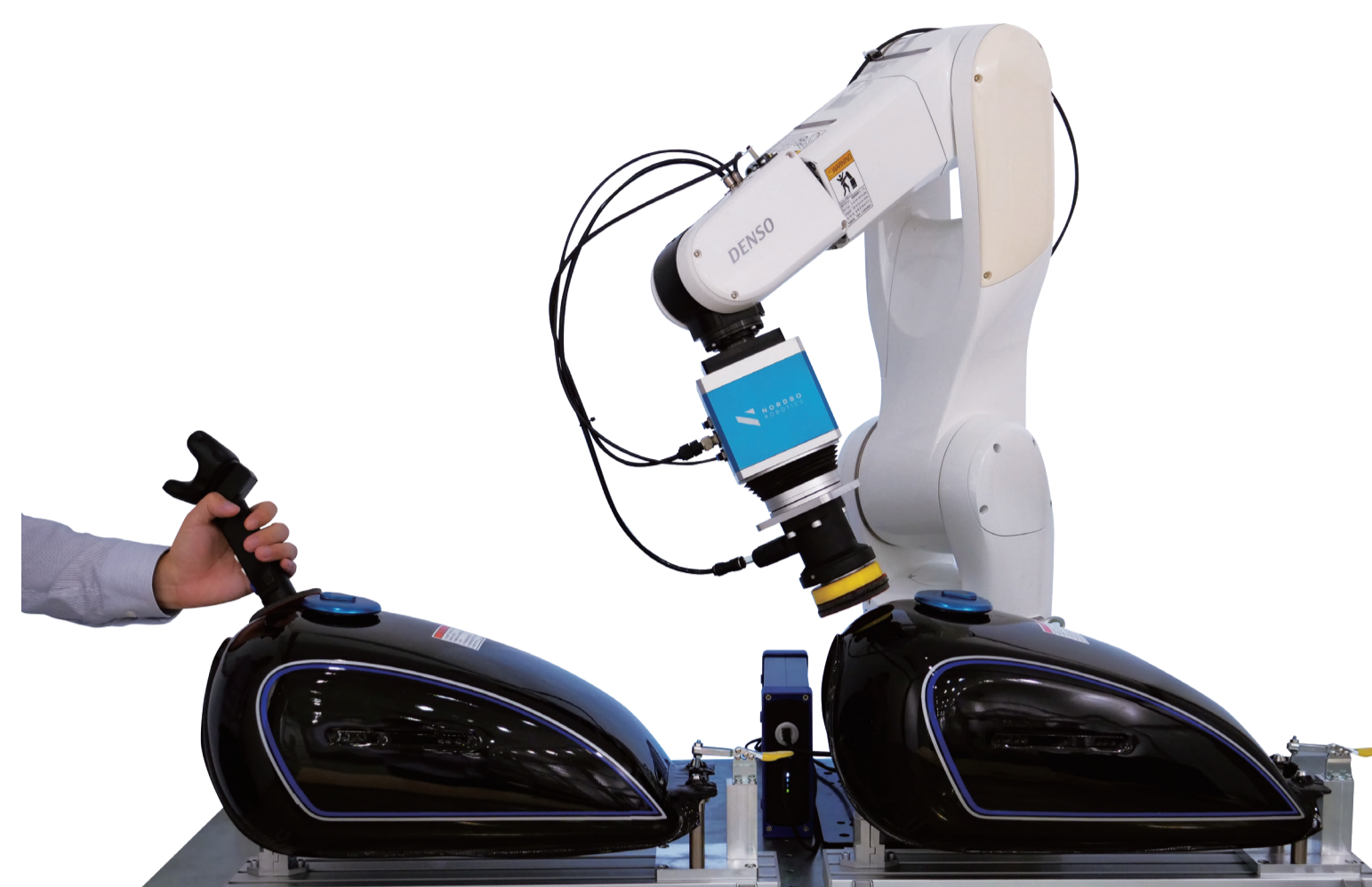


# 人の動きをキャプチャするポーズトラッカー センサーを活用した曲面研磨システム

- ポーズトラッカーセンサー「Mimic」と圧力制御ツール「NAC」を組み合わせ、熟練工の研磨作業をノーコードでロボット化
- 繊細な力制御が可能のため、自動化の難しかった研削、サンディング、バリ取り、塗装と幅広いアプリケーションで活用可能



## ポーズトラッカーセンサー「Mimic」により、直感的なティーチングが可能

作業者の有機的な手の動きをキャプチャし、その動きをロボットに模倣させるためにロボットの各軸の位置を連続的に記憶  
人が描く複雑な軌道を簡単かつ直感的にロボットに  
ティーチングすることが可能

人の動きを模倣できることで、経路上の膨大なウェイポイントの  
ティーチングと、それらを繋ぐための高度なプログラミングが  
不要となり、調整工数を大幅に削減可能(従来比 70~80%削減)



## 圧力制御ツール「NAC」により、精密な押し付け力を制御

対象物の寸法公差、形状に対する変化をストロークの伸縮で  
瞬時に追従し、常に一定の力で対象物への接触を維持

NACは、どのような姿勢でも工具の重量を補正し、正確な接触力を  
維持できるため、形状に合わせた複雑な位置と経路をロボットに  
教える必要がなくなり、短時間での立上げが可能

IP67に適合しており、過酷な環境下でも使用可能



Nordbo Active Compensation unit (NAC)

## システム構成

