

*Demonstration*  
— 餃子のあん詰め工程 —

人協働ロボット  
**COBOTTA**

コントローラー一体型ながらも、約4kgと軽量で手軽に持ち運べます。  
直感的に操作できるGUIで、単純作業を約10分で自動化します。

この展示は愛知工業大学の学生さんが、  
ハンドや周辺器具に色々な工夫を盛り込んで制作しています。



作業内容

皮を運ぶ → 餡をのせる → 水をつける → 餡を包む → 餃子を並べる

【注】本製品は人・協働運転が実現可能な産業用ロボットです。ご使用に当たっては、関係法令・通達・指針、JIS B 9700:2013などに従い、リスクアセスメントを実施し、十分リスクを低減した上でご使用ください。また、ご使用環境に必要な法令・規格への適合はお客様自身でご確認ください。

**1** safety design

かたちも、  
うごきも、  
安全に。

鋭利な部分をつくらず、ユニークなアーム構造に加え、指を挟み込まないよう可動範囲も配慮。さらに、速度とトルクを監視する6つのセンサーも内蔵し、機能的にも安全です。



**2** portable body

手の足りない  
場所に、  
今すぐに。

コントローラを内蔵しながらも、手軽に持ち運べる約4kg。COBOTTAは、小型・軽量なため、使いたいとき、使いたい場所ですぐに作業を始められます。



**3** easy to use

覚えずに、  
教えられる  
簡単さ。

アーム部を直接動かして動作を記憶させる「ダイレクトティーチング機能」をはじめ、直感的に使えるGUIや、カメラを用いたティーチング機能にも対応。



**4** open platform

可能性は  
無限に、  
引き出せる。

内蔵コントローラを開放し、制御用APIを公開しているため、クリエーターが自由な開発環境でオリジナルのアプリケーションを開発できます(※OSS版)。

