

VM-G Serie

Spezifikation : Staub- & spritzwassergeschützte Ausführung

Posten		Staub- & spritzwassergeschützte Ausführung	
Modellbezeichnung des Robotersatzes (Anm. 1)		VM-6083G-W	VM-60B1G-W
Modellbezeichnung der Robotereinheit		VM-6083GM-W	VM-60B1GM-W
Armlänge gesamt		385(erster Arm) +445(zweiter Arm) =830mm	520(erster Arm) +590(zweiter Arm) =1,110mm
Arm-Offset		J1(Schenk): 180mm J3(vorderer Arm) : 100mm	
Maximaler Arbeitsbereich		R=1,111mm(Anlagefläche Werkzeug) R=1,021mm(Punkt P: J4, J5, J6 Mitte)	R=1,388mm(Anlagefläche Werkzeug) R=1,298mm(Punkt P: J4, J5, J6 Mitte)
Bewegungsbereich		J1 : ±170°, J2 : +135°, -90°, J3 : +165°, -80° J4 : ±185°, J5 : ±120°, J6 : ±360°	J1 : ±170°, J2 : +135°, -90°, J3 : +168°, -80° J4 : ±185°, J5 : ±120°, J6 : ±360°
Maximale Traglast		10kg	
Maximale zusammengesetzte Geschwindigkeit		8300mm/s(in der Mitte der Anlagefläche eines Werkzeugs)	
Positionswiederholgenauigkeit (Anm. 2)		In jeder der Richtungen X, Y und Z : ±0.05mm (in der Mitte der Anlagefläche eines Werkzeugs)	In jeder der Richtungen X, Y und Z : ±0.07mm (in der Mitte der Anlagefläche eines Werkzeugs)
Höchstzulässiges Trägheitsmoment		Um J4, J5 : 0.36kgm <sup>2</sup> Um J6 : 0.064kgm <sup>2</sup>	
Positionserkennung		Absoluter Encoder	
Antriebsmotor und Bremse		Wechselspannungsservomotoren für alle Gelenke, Bremsen für Gelenke J2 bis J6	
Benutzer-Luftleitungen (Anm. 3)		7 Systeme(φ4x6, φ6x1), 3 Magnetventile(Doppelposition, Doppelmagnetspule) enthalten.	
Benutzersignalleitung		10 (für Näherungssensorsignale usw.)	
Luftquelle	Betriebsdruck	1.0×10 <sup>5</sup> Pa bis 3.9×10 <sup>5</sup> Pa	
	Höchstzulässiger Druck	4.9×10 <sup>5</sup> Pa	
Schutzart		IP54 (Griffgelenk : IP65)	
Gewicht		Ca. 86 kg (189 lb)	Ca. 88 kg (193 lb)

Anm. 1: Die Modellbezeichnung des Robotersatzes bezieht sich auf die Modellbezeichnung eines kompletten Satzes mit einer Robotereinheit und einem Roboter-Controller.

Anm. 2: Die Positionswiederholgenauigkeit ist der Wert bei konstanter Umgebungstemperatur.

Anm. 3: Nur das f 4x6 Luftleitungssystem kann durch die eingebauten Magnetventile gesteuert werden.